

Übungen zur Vorlesung
Differentialgeometrische Methoden der Physik 1

von DOMENICO GIULINI

Blatt 4

Aufgabe 1

Sei $\phi \in C^\infty(M)$; dann ist die zweifache kovariante Ableitung, $\nabla\nabla\phi$, ein Tensorfeld in $ST_2^0(M)$, das man auch *die Hesse'sche* von ϕ nennt. Diese hängt wegen der 2. Ableitung von der Wahl der kovarianten Ableitung ∇ ab. (Wegen $\nabla\phi = d\phi$ ist die erste kovariante Ableitung eindeutig und durch das gewöhnliche äußere Differential gegeben.) Zeigen Sie, dass

$$\nabla\nabla\phi(X, Y) = \nabla_X\nabla_Y\phi - \nabla_{\nabla_X Y}\phi, \quad (1)$$

und dass der antisymmetrische Anteil dann wie folgt geschrieben werden kann

$$\nabla\nabla\phi(X, Y) - \nabla\nabla\phi(Y, X) = -T(X, Y)\phi. \quad (2)$$

Dabei bezeichnet $T(X, Y)$ das Vektorfeld, das aus der Torsion $T \in ST_2^1(M)$ durch Kontraktion mit X und Y entsteht.

Seien $\{e_1, \dots, e_n\}$ und $\{\theta_1, \dots, \theta_n\}$ duale lokale Basisfelder der Tangential- und Kotalgentialräume, dann gilt für die Hesse'sche von ϕ

$$\nabla\nabla\phi = \nabla_a\nabla_b\phi \theta^a \otimes \theta^b, \quad (3)$$

wobei $\nabla_a\nabla_b\phi := \nabla\nabla\phi(e_a, e_b)$. Zeigen Sie, dass damit (2) die Form annimmt

$$\nabla_a\nabla_b\phi - \nabla_b\nabla_a\phi = -T_{ab}^c\nabla_c\phi. \quad (4)$$

In diesem Sinne „vertauschen“ die zweiten kovarianten Ableitungen auf Funktionen also genau dann, wenn die Torsion verschwindet. Insbesondere ist die Hesse'sche zur Levi-Civita kovarianten Ableitung stets symmetrisch.

Aufgabe 2

Betrachten Sie nun den zu Aufgabe 1 analogen Fall, nun aber für ein Vektorfeld $Z \in ST_0^1(M)$. Dann ist $\nabla\nabla Z \in ST_2^1(M)$. Zeigen Sie, dass wieder gilt

$$\nabla\nabla Z(X, Y) = \nabla_X\nabla_Y Z - \nabla_{\nabla_X Y} Z, \quad (5)$$

und dass der antisymmetrische Anteil nun gegeben ist durch

$$\nabla\nabla Z(X, Y) - \nabla\nabla Z(Y, X) = R(X, Y)Z - \nabla_{T(X, Y)} Z. \quad (6)$$

Schreibt man in Komponenten bezüglich der dualen Basisfelder $\{e_1, \dots, e_n\}$ und $\{\theta_1, \dots, \theta_n\}$ wie üblich

$$\nabla \nabla Z(X, Y) = \nabla_a \nabla_b Z^c \theta^a \otimes \theta^b \otimes e_c, \quad (7)$$

dann ist die Komponentenversion von (6) gegeben durch

$$\nabla_c \nabla_d Z^a - \nabla_d \nabla_c Z^a = R^a_{bcd} Z^b - T^b_{cd} \nabla_b Z^a. \quad (8)$$

Aufgabe 3

Verallgemeinern Sie Aufgabe 1 und 2 auf beliebige Tensorfelder $F \in ST_m^\ell(M)$. Zeigen Sie insbesondere, dass die Verallgemeinerung der Komponentenversionen (4) und (8) gegeben ist durch

$$\begin{aligned} (\nabla_c \nabla_d - \nabla_d \nabla_c) F_{b_1 \dots b_m}^{a_1 \dots a_\ell} &= \sum_{k=1}^{\ell} R^a_{scd} F_{b_1 \dots b_m}^{a_1 \dots a_{k-1} s a_{k+1} \dots a_\ell} \\ &\quad - \sum_{k=1}^m R^s_{bcd} F_{b_1 \dots b_{k-1} s b_{k+1} \dots b_m}^{a_1 \dots a_\ell} \\ &\quad - T^s_{cd} \nabla_s F_{b_1 \dots b_m}^{a_1 \dots a_\ell}. \end{aligned} \quad (9)$$