

Übungen zur Vorlesung
Einführung in die Allgemeine Relativitätstheorie
 von DOMENICO GIULINI

Blatt 6

Aufgabe 1

Sei (M, g) Semi-Riemann'sche Mannigfaltigkeit der Dimension n und Levi-Civita-Zusammenhang. Sei $\{e_1, \dots, e_n\}$ ein lokales orthonormiertes Basisfeld auf M , so dass also $g(e_a, e_b) = \pm \delta_{ab}$. Sei $\{\theta^1, \dots, \theta^n\}$ das zugehörige Feld der Kobasen.

Wir definieren eine Volumenform $\varepsilon \in S\Lambda^n M$ durch

$$\varepsilon = \theta^1 \wedge \dots \wedge \theta^n. \quad (1)$$

Das ist sinnvoll, denn dann hat das von den $\{e_1, \dots, e_n\}$ aufgespannte Parallelepiped Einheitsvolumen.

Sei (U, ϕ) lokale Karte mit Koordinatenfunktionen $x^a : U \rightarrow \mathbb{R}$. Zeigen Sie, dass

$$\varepsilon|_U = \sqrt{|\det\{g_{ab}\}|} dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n, \quad (2)$$

wobei g_{ab} die Komponenten von g in der Koordinatenbasis $\{\partial/\partial x^a \mid a = 1, \dots, n\}$ sind und außerdem vorausgesetzt ist, dass die Basen $\{e_1, \dots, e_n\}$ und die Koordinatenbasis die gleiche Orientierung besitzen.

Ist $X \in ST_0^1 M$ ein Vektorfeld. Zeigen Sie, dass

$$L_X \varepsilon = \operatorname{div}(X) \varepsilon \quad (3)$$

mit

$$\operatorname{div}(X) = \frac{1}{\sqrt{|\det\{g_{ab}\}|}} \partial_a \left(\sqrt{|\det\{g_{ab}\}|} X^a \right), \quad (4)$$

und dass auch gilt

$$\operatorname{div}(X) = \nabla_a X^a. \quad (5)$$

Tipp: Zeigen Sie für den letzten Schritt, dass $\Gamma_{ac}^c = |\det\{g_{nm}\}|^{-1/2} \partial_a |\det\{g_{nm}\}|^{1/2}$.

Wir nennen ein Vektorfeld $X \in ST_0^1 M$ divergenzfrei wenn $\operatorname{div}(X) = 0$; in Komponenten $\nabla_a X^a = 0$. Entsprechend nennen wir eine Kovektorfeld $\alpha \in ST_1^0 M$ divergenzfrei, wenn das zugehörige Vektorfeld α^\sharp , das durch $g(\cdot, \alpha^\sharp) = \alpha$ definiert ist, divergenzfrei ist. In Komponenten $\nabla_a (\alpha^\sharp)^a = 0$, also $\nabla_a (g^{ab} \alpha_b) = g^{ab} \nabla_a \alpha_b =: \nabla^a \alpha_a = 0$.

Aufgabe 2

Sei (M, g) Semi-Riemann'sche Mannigfaltigkeit mit Levi-Civita Zusammenhang und seien $T \in ST_2^0 M$ und $K \in ST_1^0 M$. Zeigen Sie: Ist T symmetrisch und divergenzfrei, und ist K Killing, also gilt $L_K g = 0$, dann ist das Kovektorfeld $i_K T$ divergenzfrei.

Aufgabe 3

Der Energie-Impulstensor $T \in ST_2^0 M$ einer „idealen Flüssigkeit“ hängt von folgenden drei Größen ab: 1) Dem Vierergeschwindigkeitsfeld $u \in ST_0^1 M$ der Flüssigkeitsströmung (normiert $g(u, u) = c^2$), 2) der Massendichte im lokalen Ruhesystem $\rho \in C^\infty(M, \mathbb{R})$, 3) dem Druck im lokalen Ruhesystem $p \in C^\infty(M, \mathbb{R})$. T ist dann gegeben durch

$$T = (\rho + p/c^2) u^b \otimes u^b - p g \quad (6a)$$

Eine offensichtliche alternative Schreibweise ist

$$T = \rho u^b \otimes u^b - p h, \quad (6b)$$

wo $h \in ST_2^0 M$ gegeben ist durch

$$h = g - n^b \otimes n^b, \quad \text{mit } n := u/c \quad (6c)$$

Zeigen Sie, dass an jedem Punkt $p \in M$ der zu $h_p \in T^*M \otimes T^*M$ gehörige Endomorphismus $\hat{h} = g^\uparrow \circ h \in TM \otimes T^*M$ (in Komponenten $\hat{h}_n^\mu u = g^{\mu\alpha} h_{\alpha\nu}$) gerade die Orthogonalprojektion auf das (bezüglich g_p) orthogonale Komplement von u_p ist.

Wir nehmen an T sei divergenzfrei, $\nabla \cdot T = 0$, d.h. $\nabla^\mu T_{\mu\nu} = 0$. Wir schreiben $\dot{u} := \nabla_u u$ und $\dot{p} = \nabla_u p$.

Zeigen Sie, dass $g(u, \dot{u}) = 0$ (d.h. die Viererbeschleunigung ist überall senkrecht zur Vierergeschwindigkeit).

Inden Sie die Gleichung $\nabla \cdot T = 0$ parallel und senkrecht zu u projizieren, zeigen Sie deren Äquivalenz zu den beiden Gleichungen

$$\nabla_\mu (u^\mu (\rho + p/c^2)) = \dot{p}/c^2, \quad (7a)$$

$$\dot{u}^\mu (\rho + p/c^2) = (g^{\mu\nu} - u^\mu u^\nu / c^2) \partial_\nu p. \quad (7b)$$

Interpretieren Sie diese geometrisch und physikalisch.

Tipp: (7b) ist die relativistische Euler-Gleichung, hat aber gegenüber der „nicht-relativistischen“ Euler-Gleichung Zusatzterme. Was bedeuten diese? Gleichung (7a) wäre eine Erhaltungsgleichung (divergenzfreier Strom), wenn $\dot{p} = 0$. Was - physikalisch gesehen - verhindert die Erhaltung? Ihre nicht-relativistische Entsprechung ist tatsächlich eine Erhaltungsgleichung. Was wird dort erhalten?

Aufgabe 4

Sei (M, g) Semi-Riemann'sche Mannigfaltigkeit mit Levi-Civita Zusammenhang. Wir bezeichnen den Riemann'schen Krümmungstensor $R \in ST_3^1 M$ mit R und den rein kovarianten Krümmungstensor mit $\text{Riem} \in ST_4^0 M$. Es gilt dann bekanntlich

$$\text{Riem}(X, Y, Z, W) := g(X, R(Z, W)Y) \quad (8)$$

mit $R(Z, W)Y = \nabla_Z \nabla_W Y - \nabla_W \nabla_Z Y - \nabla_{[Z, W]} Y$.

Die Schnittkrümmung am Punkte p zur Ebene $E := \text{Span}\{X_p, Y_p\} \subset T_p M$ ist definiert durch

$$\Sigma(p, E) := \frac{\text{Riem}_p(X_p, Y_p, X_p, Y_p)}{g_p(X_p, X_p)g_p(Y_p, Y_p) - [g(X_p, Y_p)]^2}, \quad (9)$$

vorausgesetzt der Nenner verschwindet nicht.

Zeigen Sie zuerst: Sind X_p und Y_p linear unabhängig, dann verschwindet der Nenner genau dann, wenn $g|_E$ entartet ist. Ist (M, g) Lorentz'sche Mannigfaltigkeit, also die Signatur der Metrik $(1, n-1)$ oder $(n-1, 1)$, dann ist dies genau dann der Fall, wenn $g|_E$ nicht definit aber semi-definit ist (d.h. $g|_E$ kann nicht identisch verschwinden). Man nennt eine solche Ebene E lichtartig.

Zeigen Sie weiter: Die rechte Seite von (9) hängt tatsächlich nur von $\text{Span}\{X_p, Y_p\} \subset T_p M$ ab und nicht davon, welche Basis $\{X_p, Y_p\}$ von E man wählt.

Es gilt: Die Tensoren $R_p \in T_{3p}^1 M$ und $\text{Riem}_p \in T_{4p}^0 M$ sind eindeutig bestimmt durch die Werte aller Schnittkrümmungen am Punkt p . Geben Sie ein Argument, dass das ohne Rechnung beweist. (Tipp: Geben Sie das rein algebraische Argument zuerst für den Fall, dass g Riemann'sch ist und überlegen Sie dann anhand eines topologischen Arguments, dass im Semi-Riemann'schen Fall die Herausnahme der lichtartigen Ebenen diesen Schluss nicht verändert.)

Zeigen Sie schließlich: Ist für jeden Punkt $\Sigma(p, E)$ von E unabhängig, dann existiert eine reelle Funktion K auf M , so dass in Komponenten gilt

$$R_{abcd} = K(g_{ac}g_{bd} - g_{ad}g_{bc}) \quad (10)$$

wobei im Fall $n = \dim(M) > 2$ K tatsächlich eine konstante sein muss (M ist als zusammenhängend angenommen). Berechnen Sie Ricci-Tensor und Ricci-Skalar für (10) sowie den Einstein-Tensor.

Tipp: Die Konstanz von K folgt aus der 2. Bianchi-Identität, am einfachsten in ihrer zweifach kontrahierten Form $\nabla^a G_{ab} = 0$ (hier ist G der Einstein-Tensor).

Aufgabe 5

Sei (M, g) Semi-Riemann'sche Mannigfaltigkeit der Dimension $\dim(M) = n+1$. Sei $p \in M$ und $\{e_0, e_1, \dots, e_n\}$ eine orthonormierte Basis, d.h. $g(e_a, e_b) = \delta_{ab} \epsilon_b$ (keine Summation über b), wobei $\epsilon = \pm 1$.

Wir schreiben im Folgenden $\Sigma(a, b) := \Sigma(p, \text{Span}\{e_a, e_b\})$ und lassen das Argument p fort (alle folgenden Relationen sind punktweise zu verstehen). Ric und Ein seinen der Ricci- und Einstein-Tensor.

Zeigen Sie

$$R_{00} := \text{Ric}(e_0, e_0) = \epsilon_0 \sum_{a=1}^n \Sigma(0, a), \quad (11a)$$

$$G_{00} := \text{Ein}(e_0, e_0) = -\epsilon_0 \sum_{a=1}^n \sum_{b>a}^n \Sigma(a, b). \quad (11b)$$

Insbesondere kann man also sagen, dass in einer Lorentzmannigfaltigkeit die „Zeit-Zeit-Komponente“ G_{00} des Einstein-Tensors gleich ist der Summe aller dazu und paarweise untereinander orthogonalen *räumlichen* Schnittkrümmungen. Betrachten Sie unter diesem Aspekt einmal die Aussage der Einstein-Gleichungen der ART!

Aufgabe 6

Sei (M, g) Semi-Riemann'sche Mannigfaltigkeit mit Levi-Civita Zusammenhang. Eine Kurve $\gamma : \mathbb{R} \supset I \rightarrow M$ heißt Geodätische falls in einer Karte (U, ϕ) mit $\gamma^a := x^a \circ \gamma$ gilt

$$\nabla_{\dot{\gamma}} \dot{\gamma}(s)|_U = \left(\ddot{\gamma}^c(s) + \Gamma_{ab}^c(\gamma(s)) \dot{\gamma}^a(s) \dot{\gamma}^b(s) \right) \frac{\partial}{\partial x^c} = 0. \quad (12)$$

Wir setzen die Metrik g als mindestens zweimal stetig differenzierbar voraus, so dass die Christoffel-Symbole einmal stetig differenzierbar sind. Dann existiert nach dem Satz von PicardLindelöf für jeden Punkt $p \in M$ und jedes $v \in T_p M$ eine eindeutige Lösung $(-\varepsilon, \varepsilon) \mapsto \gamma(s)$ mit $\gamma(0) = p$ und $\dot{\gamma}(0) = v$, sofern ε hinreichend klein gewählt wird.

Zeigen Sie damit, dass für jeden Punkt p eine offene Umgebung $V_p \subset T_p M$ mit $0 \in V_p$ existiert, so dass die eindeutige Lösung $\gamma_{(p,v)}$ zu den Anfangsbedingungen $\gamma_{(p,v)}(0) = p$ und $\dot{\gamma}_{(p,v)}(0) = v \in V_p$ im Intervall $[-1, 1]$ existiert.

Die *Exponentialabbildung* am Punkt p in M ist dann definiert durch

$$\exp_p : V_p \rightarrow M, \quad v \mapsto \exp_p(v) := \gamma_{(p,v)}(s=1). \quad (13)$$

Zeigen Sie, dass $\exp_{p*}|_0 = \text{id}_{T_p M}$.

Wählt man in $T_p M$ eine orthonormierte Basis $\{e_1, \dots, e_n\}$ mit Dualbasis $\{\theta^1, \dots, \theta^n\}$, so dass also $g_p(e_a, e_p) = \pm \delta_{ab}$, dann definiert die Exponentialabbildung zusammen mit dieser Basis eine Karte (U, ϕ) in einer offenen Umgebung U des Punktes p in M , wobei die Koordinatenfunktionen $x^a : U \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben sind durch

$$x^a := \theta^a \circ \exp_p^{-1}. \quad (14)$$

Man nennt diese Karte ein *Riemann'sches Normalkoordinatensystem* mit Zentrum p . Es gilt natürlich $x^a(p) = 0$ für alle $1 \leq a \leq n$.

Zeigen Sie, dass in dieser Karte die Christoffel-Symbole folgende Bedingung erfüllen

$$\Gamma_{ab}^c(sv) v^a v^b = 0 \quad (15)$$

für alle $v = v^a e_a \in V_p$ und alle $0 \leq s \leq 1$. Folgern Sie daraus, dass für alle $\ell \geq 0$ gilt (die runde Klammer um Indizes bedeutet vollständige Symmetrisierung)

$$\Gamma_{(a_1 a_2, a_3 \dots a_\ell)}^b(0) = 0. \quad (16)$$

Die runde Klammer um Indizes bedeutet vollständige Symmetrisierung), die Indizes nach dem Komma sind Ableitungsindizes, z.B. $\Gamma_{a_1 a_2, a_3}^b := \partial_{a_3} \Gamma_{a_1 a_2}^b$. Da $\Gamma_{ab}^c = \Gamma_{(ab)}^c$ gilt also insbesondere, dass die Christoffel-Symbole am Punkt p verschwinden.