

Übungen zur Vorlesung  
**Einführung in die Allgemeine Relativitätstheorie**  
von DOMENICO GIULINI

**Blatt 4**

**Aufgabe 1**

Die Viererstromdichte einer Punktladung  $e$ , die sich auf einer Weltlinie  $z^\mu(\tau)$  im Minkowskiraum bewegt ( $\tau$  ist die Eigenzeit), ist gegeben durch

$$j^\mu(x) = e \int d\tau \delta^{(4)}(x - z(\tau)) \dot{z}^\mu(\tau). \quad (1)$$

Zeigen Sie  $\partial_\mu j^\mu = 0$ .

Der Energie-Impuls-Tensor einer Punktmasse  $m$ , die sich entlang  $z(\tau)$  bewegt, ist

$$T^{\mu\nu}(x) = m \int d\tau \delta^{(4)}(x - z(\tau)) \dot{z}^\mu(\tau) \dot{z}^\nu(\tau). \quad (2)$$

Zeigen Sie, dass  $\partial_\mu T^{\mu\nu} = 0$  genau dann gilt, wenn die Weltlinie eine Gerade ist. (Achtung: Sie haben es hier mit Distributionen zu tun.)

**Aufgabe 2**

Sei  $\phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  ein  $C^2$ -Diffeomorphismus des Minkowskiraums, also eine Bijektion, die zusammen mit ihrer Umkehrung zweimal stetig differenzierbar ist. Wir fordern, dass  $\phi$  eine Isometrie der Minkowski Metrik sei. Für die Komponenten  $\eta_{ab} = \text{diag}(1, -1, -1, -1)$  gilt dann (Matrixnotation):

$$\phi_*^\top \cdot \eta \cdot \phi_* = \eta. \quad (3)$$

Dabei ist  $\phi_*$  die Jacobi Matrix mit Komponenten  $\frac{\partial \phi^m}{\partial x^a}$ . Zeigen Sie, dass  $\phi$  eine affine Abbildung sein muss und demnach eine inhomogene Lorentztransformation. (Tipp: Differenzieren Sie die  $ab$ -Komponente der Gleichung (3) nach  $x^c$ . Schreiben Sie die so erhaltene Gleichung noch zweimal auf, wobei Sie die Indizes  $a, b, c$  ein- bzw. zweimal zyklisch permutieren. Subtrahieren Sie die letzte Gleichung von der Summe der ersten beiden und deduzieren Sie das Behauptete.)

### Aufgabe 3

Sei  $\mathcal{F}$  der Vektorraum aller Abbildungen  $F : \mathbb{R}^4 \rightarrow V$ , wobei  $V$  ein endlichdimensionaler reellen Vektorraum ist. Dieser trage eine Darstellung  $D$  der Gruppe  $GL(4, \mathbb{R})$  aller reellen invertierbaren  $4 \times 4$  Matrizen. Sei ferner  $Diff$  die Gruppe aller  $C^1$ -Diffeomorphismen (Bijektionen, die zusammen mit ihrer Umkehrung einmal stetig differenzierbar sind) des  $\mathbb{R}^4$ . Zeigen Sie, dass

$$\Delta : Diff \times \mathcal{F} \rightarrow \mathcal{F}, \quad (\phi, F) \mapsto \Delta(\phi) F := (D(\phi_*) \cdot F) \circ \phi^{-1} \quad (4)$$

eine Darstellung von  $Diff$  auf  $\mathcal{F}$  definiert. (Achtung:  $D(\phi_*)$  ist eine matrixwertige Funktion auf  $\mathbb{R}^4$ . Für Summen und Produkte von Funktionen gilt  $(f + g) \circ \phi = (f \circ \phi) + (g \circ \phi)$  und  $(f \cdot g) \circ \phi = (f \circ \phi) \cdot (g \circ \phi)$ .)