

5. Spinoralgebra

Die definierende Darstellung von $SL(2, \mathbb{C})$ ist auf $V \cong \mathbb{C}^2$. Auf \mathbb{C}^2 existiert invariante antisymmetrische Bilinearform $\varepsilon \in V^* \wedge V^*$

$$\varepsilon : V \times V \rightarrow \mathbb{C}$$

$$(v, w) \mapsto \varepsilon(v, w) = -\varepsilon(w, v).$$

Diese kommen WFF in der üblichen Weise (siehe Ergänzungen) um Isomorphismen

$$\varepsilon_{\downarrow} : V \rightarrow V^*$$

$$\varepsilon_{\uparrow} := (\varepsilon_{\downarrow})^{-1} : V^* \rightarrow V$$

einzuführen. Ist $\{e^A \mid A = 1, 2\}$ Basis von V und $\{\theta^A \mid A = 1, 2\}$ dann duale Basis in V^* , dann

$$\varepsilon_{\downarrow}(e^a) = \varepsilon_{ab} \theta^b$$

$$\varepsilon_{\uparrow}(\theta^a) = e^b \varepsilon^{ba}$$

mit $\varepsilon_{ab} = \varepsilon(e^a, e^b)$

$$\varepsilon^{ab} = \varepsilon^{-1}(\theta^a, \theta^b)$$

und

$$E^{-1} = E \circ E_{\uparrow} \times E_{\uparrow}$$

d.h. $E^{-1}(\alpha, \beta) = E(E_{\uparrow}(\alpha), E_{\uparrow}(\beta))$

Es folgt

$$E^{AB} = E^{AC} E^{BD} E^{CD}$$

also $E^{BD} E^{CD} = \delta^B_C$

Das heißt, die Matrix $\{E^{AB}\}$ ist zur Matrix $\{E_{AB}\}$ transponiert invers.

Wählt man $\{e_A \mid A=1,2\}$ so dass

$$\{E_{AB}\} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

dann $\{E^{AB}\} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \{E_{AB}\}$.

In Komponenten $v = v^a e_a$, $\alpha = \alpha_a \theta^a$

$$\Rightarrow E_{\downarrow}(v) = v^a E_{ab} \theta^b =: v_b \theta^b$$

$$E_{\uparrow}(\alpha) = \alpha_a E^{ba} e_b =: \alpha^b e_b$$

$$\Rightarrow \begin{array}{ccc} \varphi^A & \xrightarrow{E} & \varphi_B : \varphi^A E_{AB} \\ \varphi_B & \xrightarrow{E} & \varphi^A := E^{AB} \varphi_B \end{array}$$

Ist $A \in SL(2, \mathbb{C})$ und

$$A^A_B = \Theta^A(A(e_B))$$

d.h. $A = A^A_B \Theta^A \Theta^B$

Dann

$$\begin{aligned} \varepsilon(A(e_A), A(e_A)) &= \varepsilon(A^C_A e_C, A^D_B e_D) \\ &= \varepsilon_{CD} A^C_A A^D_B \\ &= \varepsilon_{AB} \det \{ A^C_D \} \\ &= \varepsilon_{AB} \end{aligned}$$

$\rightarrow \varepsilon$ ist invariant unter $SL(2, \mathbb{C})$.

Zusammen mit V , dem Darstellungsraum von $SL(2, \mathbb{C})$ gibt es drei weitere komplexe Vektorräume: den Dualraum V^* , den komplex-konjugierten Vektorraum \bar{V} und den komplex-konjugierten Dualraum \bar{V}^* .
Zwischen diesen gibt es folgende Abbildungen

Berezen auf natürlich die assoziierte Basen für die $E_{AB} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ ist

$$\{E_{AB}\} = \{E^{AB}\} = \{\bar{E}_{A'B'}\} = \{\bar{E}^{A'B'}\} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Beachte, dass in diesen Basen

$$\{E_{AB}\} = i\sigma_2$$

Die Relation von S. 4.62

$$D_R^{1/2}(\vec{u}, \vec{a}) = \sigma_2 D_L^{1/2}(\vec{u}, \vec{a}) \sigma_2^{-1}$$

kann dann so interpretiert werden:

$$D_R^{1/2}(\vec{u}, \vec{a}) = \bar{E}_\downarrow \circ D_L^{1/2}(\vec{u}, \vec{a}) \circ \bar{E}_\uparrow$$

D.h. $D_R^{1/2}$ wirkt in \bar{V}^* . Die Matrixkomponenten genügen dann

$$D_R^{1/2}(\vec{u}, \vec{a})(\bar{\Theta}^{B'}) = [D_R^{1/2}(\vec{u}, \vec{a})]_{D'}^{B'} \bar{\Theta}^{D'}$$

$$= \bar{E}_\downarrow \circ D_L^{1/2}(\vec{u}, \vec{a}) \circ \bar{E}_\uparrow(\bar{\Theta}^{B'})$$

$$= \bar{E}_\downarrow \circ D_L^{1/2}(\vec{u}, \vec{a})(\bar{E}^{A'B'} \bar{e}_{A'})$$

$$= \bar{E}_\downarrow \left(\bar{E}^{A'B'} [D_L^{1/2}(\vec{u}, \vec{a})]_{A'}^{C'} \bar{e}_{C'} \right)$$

$$= \bar{e}_{A'B'} [D_L^{1/2}(\vec{u}, \vec{a})]_{A'}^{C'} \bar{e}_{C'D'} \bar{\Theta}^{D'}$$

Also

$$\begin{aligned}
 & [D_R^{1/2}(\vec{M}, \vec{a})]_{D'}^{B'} \\
 &= \overline{\varepsilon_{c'd'}} [D_L^{1/2}(\vec{M}, \vec{a})]_{A'}^{C'} \varepsilon^{A'B'} \\
 &= - \overline{\varepsilon_{d'c'}} [D_L^{1/2}(\vec{M}, \vec{a})]_{A'}^{C'} \varepsilon^{A'B'} \\
 &= \left[- (i\sigma_2) \overline{A(\vec{M}, \vec{a})} (i\sigma_2) \right]_{D'}^{B'} \\
 &= \left[\sigma_2 \overline{A(\vec{M}, \vec{a})} \sigma_2^{-1} \right]_{D'}^{B'}
 \end{aligned}$$

Das ist genau die auf S. 4.62 angegebene Formel für $D_R^{1/2}$.

Wir werden also zukünftig den Vektorraum in dem die Fundamentaldarstellung der rechten $SU(2)$ wirkt mit \overline{V}^* identifizieren, wenn V den Vektorraum bezeichnet, in dem die Fundamentaldarstellung der linken $SU(2)$ wirkt.

Die irreduziblen Darstellungsräume von $SL(2, \mathbb{C})$ sind dann

$$\begin{aligned}
 V_{\frac{p}{q}}^{\uparrow} &:= \left(\bigotimes_S^p V \right) \otimes \left(\bigotimes_S^q \overline{V}^* \right) \\
 &= \underbrace{(V \otimes \dots \otimes V)}_p \otimes \underbrace{(\overline{V}^* \otimes \dots \otimes \overline{V}^*)}_q
 \end{aligned}$$

Die zugehörige irreduzible Darstellung ist

$$D^{(p/2, q/2)} = \left(\begin{matrix} \otimes^p \\ S \end{matrix} D_L^{1/2} \right) \otimes \left(\begin{matrix} \otimes^q \\ S \end{matrix} D_R^{1/2} \right)$$

entsprechend $(A \in SL(2, \mathbb{C}))$

$$\varphi \begin{matrix} A_1 \dots A_p \\ B_1 \dots B_q \end{matrix} \xrightarrow{A} \varphi \begin{matrix} C_1 \dots C_p \\ D_1 \dots D_q \end{matrix} =$$

$$\varphi \begin{matrix} A_1 \dots A_p \\ B_1 \dots B_q \end{matrix} \quad A \begin{matrix} C_1 & \dots & C_p \\ A_1 & \dots & A_p \end{matrix} \quad \overline{(A^{-1})} \begin{matrix} B_1 \\ D_1 \end{matrix} \dots \overline{(A^{-1})} \begin{matrix} B_q \\ D_q \end{matrix}$$

Jeder obere Index mit der definierenden Darstellung, jeder untere mit der transponiert-invers-komplex konjugierten.

Die Clebsch Gordan-Reihe ist dann die Tensorfaktor Weise Anwendung der Clebsch-Gordan-Reihe für $SU(2)$:

$$D^p \otimes D^{p'} = \bigoplus_{\tau=|p-p'|}^{p+p'} D^\tau \quad p, p' \in \frac{1}{2}\mathbb{N}$$

$\tau = |p - p'|$
N-Schritte

$$\Leftrightarrow D^{p/2} \otimes D^{p'/2} = \bigoplus_{\tau=|p-p'|}^{p+p'} D^{\tau/2}$$

$\tau = |p - p'|$
2·N-Schritte

Also

$$\begin{aligned}
 & \mathbb{D}(p/2, q/2) \otimes \mathbb{D}(p'/2, q'/2) \\
 &= \bigoplus_{\tau=|p-p'|}^{p+p'} \bigoplus_{s=|q-q'|}^{q+q'} \mathbb{D}(r/2, s/2)
 \end{aligned}$$

Summen in geradzahligem Schritt.

z.B.

$$\begin{aligned}
 & \mathbb{D}(1/2, 1/2) \otimes \mathbb{D}(1/2, 1/2) \\
 &= \underbrace{\mathbb{D}(0,0)}_{\text{Skalar}} + \underbrace{\mathbb{D}(1,0) + \mathbb{D}(0,1)}_{\text{Selbst- und anti-selbst-duale 2-Formen}} + \underbrace{\mathbb{D}(1,1)}_{\text{Spurbare symm. Tensoren 2. Stufe}}
 \end{aligned}$$

Entspricht (Vierervektoren) \otimes (Vierervektoren)

= Tensoren 2. Stufe

= Antisymmetrischer \oplus Symmetrischer

Selbst- \oplus anti-selbstdual

Symmetrisch-Spurlos \oplus Spurannteil

Bei der Diskussion von $SL(2, \mathbb{C})$ als
 universelle Überlagerung von Lo_3^+ hatten
 wir (S. 3.40)

$$A \sigma_\nu A^\dagger = L^\mu \nu \sigma_\mu \quad (*)$$

mit $\sigma_\nu = (E_2, \vec{\sigma})$. Das interpretieren
 wir nun so. Sei

$$\sigma_\mu^{AA} = \frac{1}{\sqrt{2}} (E_2^{AA}, \vec{\sigma}^{AA})$$

Normierung der späteren
 Bequemlichkeit hier
 hinzugefügt

$$\in (V_4^{\mathbb{C}})^* \otimes_{\mathbb{C}} V_2 \otimes_{\mathbb{C}} \bar{V}_2$$

$V_2 = \mathbb{C}$ -VR der Spinoren in Fund. Darst.

$\bar{V}_2 = \mathbb{C}$ -VR der kompl.-konj. Spinoren

$V_4 = \mathbb{R}$ -VR zum Minkowski-Raum

$V_4^{\mathbb{C}} = (\mathbb{C} \otimes V_4)^{\mathbb{C}}$. komplexifizierter
 "Mink.-Raum".

(*) beruht die Invarianz des Tensors

$$\sigma : \sigma_{\mu}^{AA} \theta^{\mu} \otimes e_a \otimes \bar{e}^{\dot{a}}$$

$$(L^{-1})^{\mu}{}_{\nu} A^B{}_A \bar{A}^{\dot{B}}{}_{\dot{A}} \sigma_{\mu}^{AA} = \sigma_{\nu}^{B\dot{B}}$$

Mit seiner Hilfe kann man jeden Vektor

$$V = V^{\mu} e_{\mu}$$

in einen Spinor-Tensor

$$\tilde{V} = V^{AA} e_A \otimes \bar{e}^{\dot{A}}$$

$$\text{mit } V^{AA} := V^{\mu} \sigma_{\mu}^{AA}$$

umwandeln, d.h. σ definiert einen Isomorphismus

$$\sigma : V_4^{\mathbb{C}} \rightarrow V_2 \otimes \bar{V}_2$$

der eine "Äquivalenz der Darstellung von $SL(2, \mathbb{C})$ auf $V_4^{\mathbb{C}}$ (drehverehende Darstellung der Lorentzgruppe) mit dem Tensorprodukt der Drehverehenden Darstellung der $SL(2, \mathbb{C})$ und ihrer komplex-konjugierten ist.

Wir ziehen auch an σ_{μ}^{AA} Indices mit η und ϵ bzw. $\bar{\epsilon}$ herauf und herunter:

$$\sigma_{\mu}^{AA} := \eta^{\mu\nu} \sigma_{\nu}^{AA}$$

$$\sigma_{\mu}^{AA} := \sigma_{\mu}^{BB} \epsilon_{BA} \bar{\epsilon}^{\bar{A}}$$

Es gilt (hierfür war die $\frac{1}{2}$ nötig)

$$\sigma_{\mu}^{AA} \sigma_{\nu}^{AA} = \eta_{\mu\nu} \quad (**)$$

Beweis in Komponenten: $\{\epsilon_{AB}\} = i\sigma_2$

$$\Rightarrow \sigma_{\mu}^{BB} \epsilon_{BA} \bar{\epsilon}^{\bar{A}} = \sqrt{2} \sigma_2 \sigma_{\mu} \sigma_2$$

$$= \sqrt{2} (E_2, -\sigma_1, \sigma_2, -\sigma_3) = \sqrt{2} (E_2, -\sigma_0^T)$$

$$= \sqrt{2} \tilde{\sigma}_{\mu}^T. \text{ Also } \sigma_{\mu}^{AA} \sigma_{\nu}^{AA} = \frac{1}{2} \text{Spur}(\tilde{\sigma}_{\mu} \tilde{\sigma}_{\nu})$$

$$= \eta_{\mu\nu}.$$

Außerdem gilt

$$\sigma_{\mu}^{AA} \sigma_{\mu}^{BB} = \epsilon^{AB} \bar{\epsilon}^{\bar{A}\bar{B}}$$

Das sieht man so: Sei $\sigma: \mathbb{C}^4 \rightarrow \mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2$

$$X^{\mu} \mapsto X^{\mu} \sigma_{\mu}^{AA} =: X^{AA}$$

$$\Rightarrow X^{\mu} \sigma_{\mu}^{AA} \sigma_{\nu}^{AA} = X^{\nu} = \sigma_{\nu}^{AA} X^{AA}$$

↓
Nach (***) oben

Also

$$\left. \begin{aligned} X^{AA} &= X^\mu \sigma_\mu^{AA} \\ X_\nu &= \sigma_\nu^{AA} X^{AA} \end{aligned} \right\} X^{AA} = \sigma^{MAA} \sigma_{\mu BB} X^{BB}$$

$$\text{gilt } \forall X^{AA} \Leftrightarrow$$

$$\sigma_\mu^{AA} \sigma^\mu_{BB} = \delta_B^A \delta_B^A \quad | \quad \epsilon^{CB} = \bar{\epsilon}^{\dot{C}\dot{B}}$$

$$\Leftrightarrow \sigma_\mu^{AA} \sigma^\mu_{CC} = \epsilon^{AC} \epsilon^{\dot{A}\dot{C}}$$

Jeder Vektorindex μ kann somit in ein Paar AA Spinorindizes verwandelt werden, und umgekehrt. Alle Tensoren können also als Spinor-Tensoren geschrieben werden

$$T \dots \mu \dots \Leftrightarrow T \dots AA \dots$$

z.B.

$$\begin{aligned} \eta_{\mu\nu} &\Leftrightarrow \eta_{AA BB} := \sigma^\mu_{AA} \sigma^\nu_{BB} \eta_{\mu\nu} \\ &= \epsilon_{AB} \bar{\epsilon}^{\dot{A}\dot{B}} \end{aligned}$$

Achtung:

$$V_4^{\mathbb{C}} := (\mathbb{C} \otimes V_4)^{\mathbb{C}}$$

ist die komplexifizierung eines reellen Vektorraums und trägt damit eine reelle Struktur. Der Isomorphismus

$$\sigma : V_4^{\mathbb{C}} \rightarrow V_2 \otimes \bar{V}_2$$

induziert eine reelle Struktur auf $V_2 \otimes \bar{V}_2 \cong \mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2$ wie folgt. Sei

$$j : V_2 \rightarrow \bar{V}_2$$

die kanonische antilineare Bijektion und

$$Ex : V_2 \otimes \bar{V}_2 \rightarrow \bar{V}_2 \otimes V_2$$

$$\alpha \otimes \bar{\beta} \mapsto Ex(\alpha \otimes \bar{\beta}) := \bar{\beta} \otimes \alpha$$

+ lineare Fortsetzung

der lineare Austausch-Isomorphismus; denn ist

$$C := (j^{-1} \otimes j) \circ Ex : V_2 \otimes \bar{V}_2 \rightarrow V_2 \rightarrow \bar{V}_2$$

ein antilinearer Isomorphismus

Es gilt für $\forall \alpha \in V_1, \bar{\beta} \in \bar{V}_2$:

$$\begin{aligned} C \circ C (\alpha \otimes \bar{\beta}) &= C (j^{-1}(\bar{\beta}) \otimes j(\alpha)) \\ &= j^{-1} \otimes j (j(\alpha) \otimes j^{-1}(\bar{\beta})) = \alpha \otimes \bar{\beta}. \end{aligned}$$

$$\Rightarrow C \circ C = \text{id} |_{V \otimes \bar{V}}$$

$\Rightarrow C$ ist reelle Struktur.

In Komponenten bezüglich naturlicher orthonormalen Basen $\{e_A\}, \{\bar{e}_A\}$ heißt das: Ist $X = X^\mu e_\mu$ reell $\Leftrightarrow X^\mu \in \mathbb{R}$.
 $\{X^{AA}\}$ sind Hermitesche 2×2 Matrizen.

$$X^\mu \in \mathbb{R} \rightarrow X^\mu \sigma_\mu^{AA} = X^{AA} = \overline{X^{AA}}.$$

Somit gilt: Die Umwandlung der Tensoralgebra über $V_{\mathbb{H}}$ in eine Spinoralgebra über V_2 (und \bar{V}_2) gelingt nur nach vorheriger Komplexifizierung, diese trägt jedoch eine reelle Struktur auf der Spinoralgebra die es gestattet, reelle Tensoren zu identifizieren.

Der Punkt ist: Die Spinoralgebra über V_2 hat wegen $\dim_{\mathbb{C}} V_2 = 2$ sehr "nette" Eigenschaften.

Beispiele (für die "Nettigkeit")

1) Lichtartige Vektoren haben besonders einfache Spinor-Äquivalenz:

$$\begin{aligned} \eta(X, X) = 0 &\Leftrightarrow \underbrace{\eta_{\mu\nu} \sigma^{\mu}_{AA} \sigma^{\nu}_{BB}}_{\epsilon_{AB} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}}} X^{AA} X^{BB} = 0 \\ &= 2 \det \{X^{AA}\} \end{aligned}$$

Also $X \neq 0$ und $\eta(X, X) = 0 \Leftrightarrow$

Rang $\{X^{AA}\} = 1 \Leftrightarrow X^{AA} = \lambda^A \bar{\beta}^{\dot{B}}$, d.h.

$X^{AA} \in \epsilon_{AB} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}}$ ist von der Form $\lambda \otimes \bar{\beta}$ (reines Tensorprodukt). Ist X zusätzlich reell, also $X^{AA} = \overline{X^{AA}} \Rightarrow \bar{\beta}^{\dot{B}} = \bar{\lambda}^{\dot{A}}$.

Lemma: Ist $V \in V_4^{\mathbb{C}}$ Lichtartig reell und nicht Nullvektor, dann existiert Spinor $\lambda \in V_2 - \{0\}$

$$X = \lambda \otimes \bar{\lambda}$$

λ ist bis auf Phase (multiplikative komplexe Zahl von Betrag 1) eindeutig.

Reelle Nullvektoren \leftrightarrow Spinoren / $U(1)$.

2)

Da der Raum $V_2^* \wedge V_2^*$, in dem auch E lebt, eindimensional ist, ist φ_{AB} mit $\varphi_{AB} = -\varphi_{BA}$ immer proportional zu E_{AB}

$$\varphi_{AB} = \frac{1}{2} E_{AB} \varphi^c{}^c$$

Achtung: $\varphi^c{}^c = -\varphi^c{}^c$,

denn

$$\underbrace{E_{AB} \varphi_{AB}}_{\varphi^A{}_A} = - \underbrace{E_{BA} \varphi_{AB}}_{\varphi^B{}_B}$$

Allgemein gilt

$$\varphi \dots A \dots B \dots = \varphi \dots (A \mid \dots \mid B) \dots + \varphi \dots [A \mid \dots \mid B] \dots$$

$$= \varphi \dots (A \mid \dots \mid B) \dots + \frac{1}{2} E_{AB} \varphi \dots c \dots^c \dots$$

Das gibt ein allgemeines Verfahren an die Hand Spinoren systematisch in die Summe von symmetrisierten Spinoren gleicher Stufe und solchen niedrigerer Stufe (sog. "verkürzten" Spinoren) zu zerlegen:

$$\text{Spinor} = \text{Symmetrischer Spinor} + E \times \text{Spinor niedrigerer Stufe}$$

Zerlegung von Spinoren in irreduzible
 Bestandteile: Beispiel Vakuum E-Dynamik.

$$\text{Feld} \quad F = \frac{1}{2} F_{\mu\nu} \theta^\mu \wedge \theta^\nu$$

$$F_{\mu\nu} = -F_{\nu\mu}$$

$$F_{\mu\nu} \rightarrow F_{A\dot{A}B\dot{B}} := F_{\mu\nu} \sigma^\mu_{A\dot{A}} \sigma^\nu_{B\dot{B}}$$

Wir schreiben $F_{A\dot{A}B\dot{B}}$ statt $F_{A\dot{A}B\dot{B}}$, d.h. ordnen alle ungepunktete und gepunktete Indizes in disjunkten Gruppen (unter Beibehaltung der Reihenfolge in jeder Gruppe). Das ist Schreibtechnik bequemer, da die Symmetrisierungen sich ja nur auf jede dieser Gruppen separat beziehen. Wir symmetrisieren dann erst in AB und dann in $\dot{A}\dot{B}$.

$$\begin{aligned} F_{A\dot{A}B\dot{B}} &= F_{(AB)\dot{A}\dot{B}} + \frac{1}{2} \epsilon_{AB} F_c{}^c{}_{\dot{A}\dot{B}} \\ &= F_{(AB)(\dot{A}\dot{B})} + \frac{1}{2} \bar{\epsilon}^{\dot{A}\dot{B}} F_{AB}{}_{\dot{c}\dot{c}} \\ &\quad + \frac{1}{2} \epsilon_{AB} F_c{}^c{}_{(\dot{A}\dot{B})} + \frac{1}{4} \epsilon_{AB} \epsilon_{\dot{A}\dot{B}} F_c{}^c{}_{\dot{c}\dot{c}} \end{aligned}$$

Wegen Antisymmetrie $F_{A\dot{A}B\dot{B}} = -F_{B\dot{A}A\dot{B}}$
 ist $F_{(AB)(\dot{A}\dot{B})} = 0$ und $F_c{}^c{}_{\dot{c}\dot{c}} =$
 $\epsilon_{AB} \bar{\epsilon}^{\dot{A}\dot{B}} F_{A\dot{A}B\dot{B}} = 0$.

Setze

$$\Phi_{AB} := \frac{1}{2} F_{(AB)} \dot{c} \dot{c}$$

$$\Psi_{\dot{A}\dot{B}} := \frac{1}{2} F_{c^c} (\dot{A}\dot{B})$$

$$\Rightarrow F_{AB\dot{A}\dot{B}} = \Phi_{AB} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}} + \Psi_{\dot{A}\dot{B}} \epsilon_{AB}$$

ist F reell, d.h. $F_{\mu\nu} \in \mathbb{R}$ und damit

$$F_{AB\dot{A}\dot{B}} = \bar{F}_{AB\dot{A}\dot{B}}$$

dann $\Psi_{\dot{A}\dot{B}} = \bar{\Phi}_{\dot{A}\dot{B}}$

$$\rightarrow F_{AB\dot{A}\dot{B}} = \Phi_{AB} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}} + \bar{\Phi}_{\dot{A}\dot{B}} \epsilon_{AB} \quad (*)$$

Spinor Form des Levi-Civita Tensors

$$\epsilon_{\alpha\beta\gamma\delta} \rightarrow \epsilon_{A\dot{A}B\dot{B}C\dot{C}D\dot{D}} = \epsilon_{ABCD} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}\dot{C}\dot{D}}$$

$$= i (\epsilon_{AC} \epsilon_{BD} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}} \bar{\epsilon}_{\dot{C}\dot{D}} - \epsilon_{AD} \epsilon_{BC} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{C}} \bar{\epsilon}_{\dot{B}\dot{D}})$$

(Beweis: Zeige vollst. Antisymmetrie und $\epsilon(e_0, e_1, e_2, e_3) = 1$).

Dualer Feldstärketensor:

$$*F_{\mu\nu} := \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\lambda\sigma} F^{\lambda\sigma}$$

$$**F = -F$$

da $\epsilon_{\alpha\beta\mu\nu} \epsilon^{\mu\nu\lambda\sigma} = -\frac{1}{2} (\delta_{\alpha}^{\lambda} \delta_{\beta}^{\sigma} - \delta_{\alpha}^{\sigma} \delta_{\beta}^{\lambda})$

↑ $\det(\eta_{\mu\nu}) = -1$

Also

$$*F_{AB} \dot{A} \dot{B} = i (\epsilon_{AB} \dot{\Phi} \dot{A} \dot{B} - \dot{\epsilon}_{AB} \dot{\Phi}_{AB}) \quad (**)$$

$$*(F + i *F) = -i (F + i *F)$$

$$*(F - i *F) = +i (F - i *F)$$

Also sind $F - i *F$ selbstdual und $F + i *F$ anti-selbstdual.

Aus (*) und (**) folgt

$$\begin{aligned} F^+_{AB} \dot{A} \dot{B} &:= \frac{1}{2} (F + i *F)_{AB} \dot{A} \dot{B} \\ &= \dot{\Phi}_{AB} \dot{\epsilon}_{AB} \quad (\text{anti-selbstdual}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F^-_{AB} \dot{A} \dot{B} &:= \frac{1}{2} (F - i *F)_{AB} \dot{A} \dot{B} \\ &= \dot{\Phi}_{AB} \epsilon_{AB} \quad (\text{selbstdual}) \end{aligned}$$

Vakuum Maxwellgleichungen

$$\partial_\mu F^{\mu\nu} = \epsilon_0 j^\nu = 0$$

$$\partial_{[\mu} F_{\lambda\sigma]} = 0 \iff \partial_\mu * F^{\mu\nu} = 0$$

$$\iff \partial^\mu (F_{\mu\nu} + i * F_{\mu\nu}) = 0$$

$$\iff \partial^\mu F^+_{\mu\nu} = 0$$

$$\iff \partial^{A\dot{A}} (\phi_{AB} \epsilon^{\dot{A}\dot{B}}) = 0$$

$$\iff (\partial^{A\dot{A}} \phi_{AB}) \epsilon^{\dot{A}\dot{B}} = 0$$

$$\iff \partial^{A\dot{A}} \phi_{AB} = 0 \quad (*)$$

Hier $\tau_H \quad \partial^{A\dot{A}} = \sigma^{\mu A\dot{A}} \partial_\mu$

Die Maxwell-Gleichung (*) in Vakuum ist ein Beispiel einer Poincaré-invarianten linearen Gleichung eines Feldes

$$\phi_{AB} : M^4 \rightarrow V^* \vee V^*$$

deren Lösungsmenge einen irreduziblen Teilraum bezüglich der Poincaré-Gruppe bildet. Dieser

Ist charakterisiert durch $\text{Spin} = 1$ und Masse $m = 0$. Was das bedeutet sehen wir unten.

Zunächst machen wir noch eine Bemerkung zu den Invarianten des EM-Feldes. Diese sind

$$I_1 := \frac{1}{4} F_{\alpha\beta} F^{\alpha\beta} = \frac{1}{2} (\vec{E}^2 - \vec{B}^2)$$

$$I_2 := \frac{1}{4} F_{\alpha\beta} * F^{\alpha\beta} = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{B}$$

$$\text{Mit } F_{AB\dot{A}\dot{B}} = \underline{\Phi}_{AB} \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}} + \underline{\Phi}_{\dot{A}\dot{B}} \epsilon_{AB}$$

$$* F_{AB\dot{A}\dot{B}} = i(\epsilon_{AB} \bar{\Phi}_{\dot{A}\dot{B}} - \bar{\epsilon}_{\dot{A}\dot{B}} \Phi_{AB})$$

$$\Rightarrow I_1 = \frac{1}{2} (\underline{\Phi}_{AB} \bar{\Phi}^{AB} + k \cdot k) = \text{Re}(\underline{\Phi}_{AB} \bar{\Phi}^{AB})$$

$$I_2 = -\frac{i}{2} (\underline{\Phi}_{AB} \bar{\Phi}^{AB} - k \cdot k) = \text{Im}(\underline{\Phi}_{AB} \bar{\Phi}^{AB})$$

Zerlegt man $\underline{\Phi}_{AB} = \alpha(A \beta_B)$ (α und β sind die Hauptspinoren von $\underline{\Phi}$), dann

$$\begin{aligned} \underline{\Phi}_{AB} \bar{\Phi}^{AB} &= \frac{1}{4} (\alpha_A \beta_B + \alpha_B \beta_A) (\alpha^A \beta^B + \alpha^B \beta^A) \\ &= -\frac{1}{2} (\alpha_A \beta^A)^2 = -\frac{1}{2} [E(\alpha, \beta)]^2 \end{aligned}$$

Bezüglich der Hauptspinoren sind zwei Fälle denkbar:

1. Fall: α und β sind nicht proportional
(generischer Fall) $\Leftrightarrow E(\alpha, \beta) \neq 0$
 $\Leftrightarrow I_1 \neq 0$ und/oder $I_2 \neq 0$
 (Allgemeiner Petrov Typ)

2. Fall: $\alpha = z\beta, z \in \mathbb{C} \Leftrightarrow E(\alpha, \beta) = 0$
 $\Leftrightarrow I_1 = 0$ und $I_2 = 0$
 $\Leftrightarrow \|\vec{E}(t, \vec{x})\| = \|\vec{B}(t, \vec{x})\|$ und
 $\vec{E}(t, \vec{x}) \cdot \vec{B}(t, \vec{x}) = 0$
 \Leftrightarrow Strahlungsfeld
 (Spezieller Petrov Typ)