

Übungen zur Vorlesung
**Differentialgeometrische Strukturen auf Raumzeiten
und Singularitätentheorie**

von DOMENICO GIULINI

Blatt 2

Aufgabe 1

Betrachten Sie \mathbb{R}^3 als Riemann'sche Mannigfaltigkeit mit der gewöhnlichen Euklidischen Metrik und global definierten Standard-Koordinaten (x, y, z) . Dann sei folgendes Vektorfeld definiert:

$$V = \frac{\partial}{\partial z} + \Omega \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right), \quad (1)$$

wobei Ω eine nicht verschwindende Konstante ist. Berechnen Sie $V^b \wedge dV^b$.

Geben Sie einen anschaulichen Grund dafür an, dass dieses Vektorfeld nicht hyperflächenorthogonal ist. Denken Sie sich dazu eine nicht-geschlossene Kurve $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$ aus, die überall senkrecht zu V verläuft und deren Endpunkte auf derselben Flusslinie von V liegen. Machen Sie sich klar, dass die Existenz einer solchen Kurve der Integrabilität des Unterbündels $\cup_{p \in \mathbb{R}^3} \{W_p \in T_p \mathbb{R}^3 : W_p \cdot V_p = 0\}$ (d.h. der Hyperflächenorthogonalität) widerspricht.

Aufgabe 2

Sei $\omega \in \bigwedge^k V^*$ eine k -Form über einem n -dimensionalen reellen Vektorraum V , wobei $k < n$. Sei ferner $\varphi \in V^*$ mit $\varphi \neq 0$. Zeigen Sie, dass folgende Aussagen äquivalent sind:

$$\varphi \wedge \omega = 0, \quad (2a)$$

$$\omega = \varphi \wedge \sigma, \quad (2b)$$

$$\omega|_{\text{Kern}(\varphi)} = 0. \quad (2c)$$

Dabei ist (2b) so zu verstehen, dass ein $\sigma \in \bigwedge^{k-1} V^*$ existiert (nicht eindeutig), so dass diese Beziehung gilt. Tipp: Wählen Sie eine Basis $\{\varphi^a\}_{1 \leq a \leq n}$ von V^* mit $\varphi^1 = \varphi$ und entwickeln Sie ω nach der dadurch induzierten Basis $\{\varphi^{a_1} \wedge \dots \wedge \varphi^{a_k}\}_{1 \leq a_1 < a_2 < \dots < a_k \leq n}$ von $\bigwedge^k V^*$. [Die Äquivalenz von (2a) und (2c) haben wir in der Vorlesung dazu verwendet um $u^b \wedge du^b = 0 \Leftrightarrow \pi^\perp du^b = 0$ zu beweisen.]

Aufgabe 3

Sei $\gamma : \mathbb{R} \subseteq I \rightarrow M$ eine mindestens zweimal stetig differenzierbare Kurve in der Raumzeit (M, g) . γ sei Autoparallele. Es gibt also eine stetige Funktion $k : I \rightarrow$

\mathbb{R} , so dass $\nabla_{\dot{\gamma}}\dot{\gamma} = k\dot{\gamma}$. Zeigen Sie: es existiert ein zweimal stetig differenzierbarer Diffeomorphismus $f : I \rightarrow I'$ (d.h. f ist eine Bijektion der Intervalle I und I' und sowohl f als auch f^{-1} sind zweimal stetig differenzierbar), so dass die reparametrisierte Kurve $\gamma' = \gamma \circ f^{-1}$ eine Geodätische ist, also $\nabla_{\dot{\gamma}'}\dot{\gamma}' = 0$ erfüllt. Ist $t_0 \in I$, so sind das Bildintervall I' und die Funktion f eindeutig durch die Vorgaben $f(t_0) = a \in \mathbb{R}$ und $\dot{f}(t_0) = b \in \mathbb{R} - \{0\}$ festgelegt, wobei

$$f(t) = a + b \int_{t_0}^t dt' \exp \left\{ \int_{t_0}^{t'} dt'' k(t'') \right\}. \quad (3)$$

Charakterisieren Sie die Menge der Reparametrisierungen, die Geodätische wieder in Geodätische überführen.

Aufgabe 4

Sei (M, g) ein Raumzeit. Sei \tilde{g} irgendeine Riemann'sche (positiv definite) Metrik auf M . [Diese existiert immer wenn M parakompakt ist, was bei Mannigfaltigkeiten meist vorausgesetzt wird damit "Zerlegungen der Eins" existieren.] An jedem Punkt $p \in M$ sei $S_p := \{v \in T_p M : \tilde{g}(v, v) = 1\}$ die Einheitssphäre bezüglich \tilde{g} . Diese ist kompakt, so dass die Funktion $v \mapsto g(v, v)$ eingeschränkt auf S_p ihr Minimum annimmt, wobei klarerweise mit v_p auch $-v_p$ Minimum ist. Zeigen Sie, dass es *genau* zwei Minima $\{v_p, -v_p\}$ gibt. [Tipp: $g|_p$ und $\tilde{g}|_p$ sind gleichzeitig diagonalisierbar (warum?).] Zeigen Sie mit Hilfe des Beweises aus der Vorlesung, gemäß dem für zeit-orientierbares (M, g) die beiden Vektoren v_p und $-v_p$ in verschiedenen Zusammenhangskomponenten von $K = \cup_{p \in M} \{v \in T_p M : g(v, v) < 0\} \subset TM$ liegen, dass es für jeden Punkt p eine Wahl $V(p) \in \{v_p, -v_p\}$ gibt, so dass $V : p \mapsto V(p)$ ein glattes, zeitartiges Vektorfeld (für glatte g und \tilde{g}) auf M ist. Zeigen Sie umgekehrt, dass die Existenz eines auf ganz M definierten, zeitartigen Vektorfeldes V die Zeit-Orientierbarkeit von (M, g) impliziert. [Tipp: Für Letzteres betrachten Sie einfach die glatte reellwertige Funktion $V^\flat : TM \supset K \rightarrow \mathbb{R}$, deren Wertebereich $\mathbb{R} - \{0\}$ ist, also nicht zusammenhängt.]

Aufgabe 5

Sei M zusammenhängende differenzierbare Mannigfaltigkeit. Zeigen Sie: Es existiert auf M genau dann eine Lorentzmetrik mit (M, g) zeit-orientierbar, wenn auf M ein nirgends verschwindendes Vektorfeld V existiert. Tipp: Verwenden Sie die Tatsache, dass M immer eine Riemann'sche Metrik \tilde{g} zulässt und definieren sie deren Hilfe und V eine Lorentzmetrik. Können Sie einfache Beispiele von Mannigfaltigkeiten angeben, die keine Lorentzmetriken zulassen?