

VEKOTRANALYSIS

Wir machen uns mit einigen grundlegenden Rechentechniken vertraut, die in der Vektoranalysis eine wichtige Rolle spielen.

[H4] Identitäten der Vektoranalysis **[3 + 3 + 3 + 3 = 12 Punkte]**

Wir betrachten Differentialoperatoren wie Divergenz, Rotation und Gradient für Produkte von Vektorfeldern. Beweisen Sie die folgenden Relationen für beliebige ausreichend oft differenzierbare Vektorfelder $\vec{a}(\vec{r})$, $\vec{b}(\vec{r})$ und skalare Felder $\phi(\vec{r})$, wobei wir das Argument der Übersichtlichkeit halber im folgenden weglassen:

- $\operatorname{div}(\vec{a} \times \vec{b}) = \nabla \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{b} \cdot (\nabla \times \vec{a}) - \vec{a} \cdot (\nabla \times \vec{b})$.
- $\operatorname{rot}(\vec{a} \times \vec{b}) = \nabla \times (\vec{a} \times \vec{b}) = (\vec{b} \cdot \nabla)\vec{a} - (\vec{a} \cdot \nabla)\vec{b} - \vec{b}(\nabla \cdot \vec{a}) + \vec{a}(\nabla \cdot \vec{b})$.
- $\operatorname{rot} \operatorname{grad} \phi = \nabla \times (\nabla \phi) = 0$,
 $\operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{a} = \nabla \cdot (\nabla \times \vec{a}) = 0$.
- $\operatorname{rot}(\operatorname{rot} \vec{a}) = \nabla \times (\nabla \times \vec{a}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{a}) - (\nabla \cdot \nabla)\vec{a}$.

[H5] Krummlinige Koordinaten **[3 + 3 + 4 = 10 Punkte]**

Betrachten Sie Kugelkoordinaten r, ϑ, φ mit $(x, y, z) = (r \sin \vartheta \cos \varphi, r \sin \vartheta \sin \varphi, r \cos \vartheta)$, wobei wir den radialen Abstand $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ definiert haben.

- Berechnen Sie die Funktionaldeterminante $J = \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(r, \vartheta, \varphi)}$ für den Wechsel von kartesischen auf Kugelkoordinaten. Geben Sie die Basisvektoren $\hat{e}_r, \hat{e}_\vartheta$ und \hat{e}_φ an.
- Berechnen Sie das vektorielle Flächenelement für die Oberfläche einer Kugel vom Radius R . Schreiben Sie es in der Form $d\vec{f} = \vec{n} df$ mit dem Flächennormalenvektor \vec{n} .
- Geben Sie den Nabla-Operator in Kugelkoordinaten an, d.h. schreiben Sie ∇ als Linearkombination der Basisvektoren $\hat{e}_r, \hat{e}_\vartheta$ und \hat{e}_φ . Berechnen Sie damit die Divergenz eines Vektorfeldes $\vec{A} = A_r \hat{e}_r + A_\vartheta \hat{e}_\vartheta + A_\varphi \hat{e}_\varphi$. *Hinweis:* Beachten Sie, dass der Nabla-Operator sowohl auf die Komponenten A_u , als auch auf die Basisvektoren \hat{e}_u wirkt.

[H6] Fluss durch eine Fläche **[2 + 3 + 3 = 8 Punkte]**

Gegeben ist ein symmetrisch um den Ursprung liegender Zylinder mit Radius R und Höhe h sowie das Vektorfeld

$$\vec{E}(\vec{r}) = \alpha \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^3}.$$

- Zeichnen und parametrisieren Sie die Mantelfläche F des Zylinders.
- Geben Sie zur Berechnung des Flusses durch die Mantelfläche,

$$\Phi_{\text{Mantel}} = \int_F d\vec{f} \cdot \vec{E},$$

den Integranden an und berechnen Sie Φ_{Mantel} . *Hinweis:* Berechnen Sie die Ableitung von $x/\sqrt{1+x^2}$, das könnte Ihnen bei der Auswertung des Integrals nützen ; -)

- Wie groß ist Φ_{Mantel} als Funktion von

$$\sin \chi = \frac{\frac{h}{2}}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{h}{2}\right)^2}}?$$

**HINWEIS: Bitte geben Sie immer Name, Vorname, Matrikelnummer und die Übungsgruppe an!
Bitte Lösungen unbedingt zusammenheften!**