

# Poincaré-Abbildungen und -Schnitte

Yannic Toschke & Finn Krüger

9. Juli 2013

## 1 Definitionen und Sätze

### 1.1 Definition: Poincaré-Abbildung/Schnitt

Betrachte ein  $2n$ -dim. System  $\{q_1, \dots, q_n\}$  und sei  $\dot{q}_i = f(q_1, \dots, q_n)$  gegeben, so wählen wir eine  $(2n - 1)$ -dim. Fläche  $S$  transversal zur Trajektorie, z.B. indem wir im Phasenraum eine der Ortskoordinaten  $p_i = \text{const}$  setzen. Dann ist  $P_T : S \rightarrow S$  die Abbildung, welche einem Schnittpunkt  $x_k$  von  $S$  mit der Trajektorie den zeitlich nächsten Schnittpunkt zuordnet.

$$x_{k+1} := P_T(x_k)$$

Dann nennen wir  $S$  einen Poincaré-Schnitt und  $P_T$  eine Poincaré-Abbildung. Mittels dieser Abbildung können wir nun die Bahnen unseres Systems auf Regelmäßigkeiten untersuchen. Haben wir dabei eine periodische Bewegung, so kann folgender Zustand eintreten:

$$P_T(x^*) = x^*$$

In diesem Fall liegt ein Fixpunkt vor und die Trajektorie schneidet unsere Fläche  $S$  immer im selben Punkt  $x^*$  nach einer festen Zeit  $T$ , was die Bewegung auf einer geschlossenen Bahn bedeutet. Diese kann nun auf ihre Stabilität untersucht werden.

### 1.2 Definition: Fixpunkt

Sei  $\varphi : I \rightarrow I$  wobei  $I \subset \mathbb{R}^n$ , dann nennen wir  $x^*$  einen Fixpunkt von  $\varphi$ , wenn  $\varphi(x^*) = x^*$  gilt.

### 1.3 Fixpunktsatz von Banach

Sei:

- i)  $M$  ein metrischer Raum,  $I \subset M$  zusammenhängend und konvex,  $\varphi : I \rightarrow I$
- ii)  $\|\varphi(x) - \varphi(y)\| \leq \lambda \|x - y\|$  für alle  $x, y$  und  $\lambda < 1$

So existiert genau ein Fixpunkt  $x^* \in I$  und die Folge:

$$x_{n+1} = \varphi(x_n)$$

konvergiert für alle  $x_0 \in I$  gegen  $x^*$ . Dabei sind in unserem Fall die  $x_0$  als Startwerte  $q_0$  unserer Bewegungsgleichungen zu verstehen. Das Interessante hieran ist, dass unter dieser Voraussetzung  $q(t)$  für alle Anfangswerte gegen das entsprechende  $q^*$  läuft und somit auf  $I$  stabil ist.

## 2 Beispiele

### 2.1 Beispiel: Fixpunkt

Betrachte  $\varphi(x) := \frac{6-x^2}{5}$  auf  $I = [0, 2]$ , dann ist i) trivialerweise erfüllt, da wir uns auf  $\mathbb{R}$  befinden.

Da ii)  $\Leftrightarrow \|\varphi'(x)\|_\infty < 1$ , sehen wir sofort das durch  $0 \leq |\varphi'(x)| \leq \frac{4}{5}$  dies erfüllt ist. Folglich existiert genau ein Fixpunkt  $x^* = 1$  und die Folge  $x_{n+1} := \varphi(x_n)$  konvergiert für alle  $x_0 \in I$  gegen  $x^*$ .

### 2.2 Beispiel: Poincaré-Abbildung

Betrachte die transformierte Hamiltonfunktion  $H = (p_1q_1 + p_2q_2)(1 - (q_1^2 + q_2^2)) + (q_1p_2 - q_2p_1)$  auf  $M = \mathbb{R}^2$ , daraus folgt:

$$\dot{q}_1 = \frac{\partial H}{\partial p_1} = q_1(1 - (q_1^2 + q_2^2)) - q_2 \quad \dot{q}_2 = \frac{\partial H}{\partial p_2} = q_2(1 - (q_1^2 + q_2^2)) + q_1$$

Oder in Polarkoordinaten  $r$  und  $\theta$ :

$$\dot{r} = r(1 + r^2) \quad \dot{\theta} = 1$$

Nun wählen wir  $S$  als die positive  $x$ -Achse und starten bei einem Wert  $r_0$ . Dann gilt nach einer Zeit von  $T = 2\pi$ , dass  $P(r_0) = r_1$  wodurch wir  $S$  erneut schneiden. Mit dieser Überlegung lässt sich  $P(r)$  nun explizit bestimmen:

$$2\pi = \int_0^{2\pi} \dot{\theta} dt = \int_0^{2\pi} 1 dt = \int_{r_0}^{r_1} \frac{dr}{\dot{r}} = \int_{r_0}^{r_1} \frac{dr}{r(1 + r^2)}$$

Die Lösung des Integrals liefert einen Ausdruck, welcher uns  $r_1$  in Abhängigkeit von  $r_0$  liefert. Dabei handelt es sich um die Poincaré-Abbildung:

$$P(r) = (1 + \exp(-4\pi)(r^{-2} - 1))^{-\frac{1}{2}}$$